

TKM2 Übungsblatt 9: Lösungen

July 20, 2012

1 | Gradientenentwicklung des \otimes -Produktes (4 Punkte)

Lasst uns erst einmal die Gradientenentwicklung in einer Variable zeigen wobei das \otimes -Produkt die Form

$$(A \otimes B)(x, y) = \int ds A(x, s) B(s, y) \quad (1)$$

Die inverse Wigner-Transformation lautet

$$A(x, s) = \int \frac{dk_1}{2\pi} A(k_1, \frac{x+s}{2}) e^{ik_1(x-s)}, \quad B(s, y) = \int \frac{dk_2}{2\pi} B(k_2, \frac{s+y}{2}) e^{ik_2(s-y)} \quad (2)$$

Schreiben wir

$$\begin{aligned} \frac{x+s}{2} &= \frac{x+y}{2} + \left(\frac{x+s-x-y}{2} \right) = r - \left(\frac{y-s}{2} \right) \\ \frac{y+s}{2} &= \frac{x+y}{2} + \left(\frac{y+s-x-y}{2} \right) = r - \left(\frac{x-s}{2} \right) \end{aligned} \quad (3)$$

wobei $r = \frac{x+y}{2}$, und entwickeln

$$\begin{aligned} A(k_1, r - \frac{y-s}{2}) &\approx A(k_1, r) - \left(\frac{y-s}{2} \right) \partial_r A(k_1, r) + \dots \\ B(k_2, r - \frac{x-s}{2}) &\approx B(k_2, r) - \left(\frac{x-s}{2} \right) \partial_r B(k_2, r) + \dots \end{aligned} \quad (4)$$

gibt dann

$$\begin{aligned} (A \otimes B)(x, y) &= \int \frac{dk_1}{2\pi} \int \frac{dk_2}{2\pi} \int ds \left[A(k_1, r) B(k_2, r) e^{ik_1(x-s)} e^{ik_2(s-y)} \right. \\ &\quad - \partial_r A(k_1, r) B(k_2, r) \left(\frac{y-s}{2} \right) e^{ik_1(x-s)} e^{ik_2(s-y)} \\ &\quad - A(k_1, r) \partial_r B(k_2, r) \left(\frac{x-s}{2} \right) e^{ik_1(x-s)} e^{ik_2(s-y)} \\ &\quad \left. + \dots \right] \end{aligned} \quad (5)$$

Für den ersten Term auf der linken Seite bekommen wir

$$\int \frac{dk_1}{2\pi} \int \frac{dk_2}{2\pi} A(k_1, r) B(k_2, r) \underbrace{\int ds e^{ik_1(x-s)} e^{ik_2(s-y)}}_{2\pi \delta(k_1 - k_2) e^{ik_1(x-y)}} = \int \frac{dk}{2\pi} e^{ik(x-y)} A(k, r) B(k, r) \quad (6)$$

Für den zweiten Term benutzen wir

$$i\partial_{k_2} \left(e^{ik_1(x-s)} e^{-ik_2(y-s)} \right) = (y-s) e^{ik_1(x-s)} e^{-ik_2(y-s)} \quad (7)$$

und schreiben ihn dann auf die Form

$$-\frac{i}{2} \int \frac{dk_1}{2\pi} \int \frac{dk_2}{2\pi} \partial_r A(r, k_1) B(r, k_2) \partial_{k_2} \left(\underbrace{\int ds e^{ik_1(x-s)} e^{-ik_2(y-s)}}_{2\pi\delta(k_1-k_2)e^{ik_1(x-y)}} \right) \quad (8)$$

Machen wir dann eine Partielle integration¹ haben wir

$$\frac{i}{2} \int \frac{dk_1}{2\pi} \int \frac{dk_2}{2\pi} \partial_r A(r, k_1) \partial_{k_2} B(r, k_2) \left(\underbrace{\int ds e^{ik_1(x-s)} e^{-ik_2(y-s)}}_{2\pi\delta(k_1-k_2)e^{ik_1(x-y)}} \right) = \frac{i}{2} \int \frac{dk}{2\pi} \partial_r A(r, k) \partial_k B(r, k) e^{ik(x-y)} \quad (9)$$

Auf die selbe Art bekommen wir für den zweiten Term

$$\frac{i}{2} \int \frac{dk_1}{2\pi} \int \frac{dk_2}{2\pi} A(r, k_1) \partial_r B(r, k_2) \partial_{k_1} \left(\underbrace{\int ds e^{ik_1(x-s)} e^{-ik_2(y-s)}}_{2\pi\delta(k_1-k_2)e^{ik_1(x-y)}} \right) = -\frac{i}{2} \int \frac{dk}{2\pi} \partial_k A(r, k) \partial_r B(r, k) e^{ik(x-y)} \quad (10)$$

Also haben wir

$$(A \otimes B)(x, y) = \int \frac{dk}{2\pi} e^{ik(x-y)} \left[1 + \frac{i}{2} (\partial_r^A \partial_k^B - \partial_k^A \partial_r^B) + \dots \right] A(k, r) B(k, r) \quad (11)$$

Nehmen wir dann die Wigner-Transformation haben wir letztendlich

$$(A \otimes B)(k, r) = A(k, r) B(k, r) + \frac{i}{2} (\partial_r^A \partial_k^B - \partial_k^A \partial_r^B) A(k, r) B(k, r) + \dots \quad (12)$$

Die Berechnung für $(A \otimes B)(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t)$ kann analog durchgeführt werden indem wir die Vierervektoren $r = (\mathbf{r}, t)$ und $k = (\mathbf{k}, E)$ definieren wie auch das Produkt

$$k^T \eta r = -Et + \mathbf{k} \cdot \mathbf{r} \quad (13)$$

wobei $\eta = \text{diag}(-1, 1, 1, 1)$ die Minkowski-Metrik darstellt. Am ende bekommt man (analog zu der vorigen berechnung)

$$(A \otimes B)(k, r) = A(k, r) B(k, r) + \frac{i}{2} (\partial_r^A \eta \partial_k^B - \partial_k^A \eta \partial_r^B) A(k, r) B(k, r) + \dots \quad (14)$$

oder

$$\begin{aligned} (A \otimes B)(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) &= A(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) B(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) \\ &+ \frac{i}{2} \left(-\partial_t^A \partial_E^B + \partial_E^A \partial_t^B + \nabla_{\mathbf{r}}^A \nabla_{\mathbf{k}}^B - \nabla_{\mathbf{k}}^A \nabla_{\mathbf{r}}^B \right) A(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) B(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) \\ &+ \dots \end{aligned} \quad (15)$$

¹ $\int_a^b dx f(x) (\partial_x g(x)) = [f(x)g(x)]_a^b - \int_a^b (\partial_x f(x))g(x)dx$. Der erste Term gibt in unserem fall 0 da wir eine δ -Funktion in dem Integranden haben.

Anmerkung: Es ist nicht schwierig auch die allgemeine Relation

$$(A \otimes B)(k, r) = e^{\frac{i}{2}(\partial_r^A \partial_k^B - \partial_k^A \partial_r^B)} A(k, r) B(k, r)$$

zu zeigen, wenn wir einsehen dass die volle Entwicklung in Gl. (4) die Form

$$\begin{aligned} A(k_1, r - \frac{y-s}{2}) &= e^{-\frac{(y-s)}{2} \partial_r} A(k_1, r) \\ B(k_1, r - \frac{x-s}{2}) &= e^{-\frac{(x-s)}{2} \partial_r} B(k_1, r) \end{aligned} \tag{16}$$

hat. Setzen wir dies ein haben wir

$$\begin{aligned} (A \otimes B)(x, y) &= \int \frac{dk_1}{2\pi} \int \frac{dk_2}{2\pi} \int ds e^{ik_1(x-s)} e^{-ik_2(y-s)} e^{-\frac{(y-s)}{2} \partial_r^A} A(k_1, r) e^{-\frac{(x-s)}{2} \partial_r^B} B(k_2, r) \\ &= \int \frac{dk_1}{2\pi} \int \frac{dk_2}{2\pi} \int ds e^{\frac{i}{2} \partial_{k_2} \partial_r^A} \left(e^{-ik_2(y-s)} A(k_1, r) \right) e^{-\frac{i}{2} \partial_{k_1} \partial_r^B} \left(e^{ik_1(x-s)} B(k_2, r) \right) \\ &= \int \frac{dk_1}{2\pi} \int \frac{dk_2}{2\pi} e^{\frac{i}{2} (\partial_{k_2} \partial_r^A - \partial_{k_1} \partial_r^B)} \underbrace{\int ds e^{ik_1(x-s)} e^{-ik_2(y-s)} A(k_1, r) B(k_2, r)}_{2\pi \delta(k_1 - k_2) e^{ik_1(x-y)}} \end{aligned} \tag{17}$$

wobei wir in dem Schritt zwischen der letzten und vorletzten Gleichung die Eigenschaft $e^{i\partial_k b} e^{ika} = e^{ika} e^{-ab}$ benutzt haben. Wir haben dann letztendlich

$$(A \otimes B)(x, y) = \int \frac{dk}{2\pi} e^{ik(x-y)} e^{\frac{i}{2} (\partial_k^B \partial_r^A - \partial_k^A \partial_r^B)} A(k, r) B(k, r) \tag{18}$$

2 | Spektrale Dichte in der Gradienten-Näherung

(4 Punkte)

Die linke Dyson-Gleichung wird geschrieben

$$(G_0^{-1} - \Sigma^R) \times G^{R(A)} = \delta(1 - 1') \quad (19)$$

Wenn das angelegte (externe) Potential abgeschaltet ist (in der fernen Vergangenheit, d.h. wir haben $\lim_{t \rightarrow -\infty} U(\mathbf{r}, t) \rightarrow 0$), ist das System translationsinvariant (die GF hängen nicht von den Schwerpunktsvariablen ab). Die Wigner-Transformierte dieser Gleichung ist dann einfach

$$\left(G_0^{-1}(\mathbf{k}, E) - \Sigma^{R(A)}(\mathbf{k}, E) \right) G^{R(A)}(\mathbf{k}, E) = 1 \quad (20)$$

Mit der Lösung

$$G^R(\mathbf{k}, E) = \frac{1}{G_0^{-1}(\mathbf{k}, E) - \Sigma^{R(A)}(\mathbf{k}, E)} \quad (21)$$

Für $U(\mathbf{r}, t) \neq 0$ können wir die Bewegungsgleichungen besser lösen indem wir die linke- und die rechte Dyson-Gleichung subtrahieren und haben dann

$$\left[G_0^{-1} - \Sigma^{R(A)} \otimes G^{R(A)} \right]_- = 0 \quad (22)$$

In der Gradienten-Näherung wird dies

$$\left[G_0^{-1} - \Sigma^{R(A)}, G^{R(A)} \right]_p = 0 \quad (23)$$

Wir notieren, dass $[X, f(X)]_p = 0$ für beliebige Funktion f . Deshalb sollte $G^{R(A)}$ eine Funktion von $G_0^{-1} - \Sigma^{R(A)}$ sein. Insbesondere haben wir

$$\left[G_0^{-1} - \Sigma^{R(A)}, \frac{1}{(G_0^{-1} - \Sigma^{R(A)})} \right]_p = 0 \quad (24)$$

und können nun dank der Lösung für $t \rightarrow -\infty$ feststellen dass die Lösung die Form

$$G^{R(A)}(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) = \frac{1}{G_0^{-1}(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) - \Sigma^{R(A)}(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t)} \quad (25)$$

haben muss. Mit $H(-i\nabla, \mathbf{r}, t) = \xi(-i\nabla)^2 + U(\mathbf{r}, t)$, wobei $\xi(-i\nabla) = (-i\nabla)^2/2m - \mu$ gilt

$$\begin{aligned} G_0^{-1}(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) &= \int d^3\rho d\tau \left(i\partial_t - H(-i\nabla_1, \mathbf{r}_1, t_1) \right) \delta(\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_{1'}) \delta(t_1 - t_{1'}) e^{i\mathbf{k}\cdot(\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_{1'}) - iE(t_1 - t_{1'})} \\ &= \int d^3\rho d\tau (E - H(\mathbf{k}, \mathbf{r}_1, t_1)) \delta(\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_{1'}) \delta(t_1 - t_{1'}) e^{i\mathbf{k}\cdot(\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_{1'}) - iE(t_1 - t_{1'})} \\ &= \int d^3\rho d\tau (E - H(\mathbf{k}, \mathbf{r} + \frac{\rho}{2}, t + \frac{\tau}{2})) \delta(\rho) \delta(\tau) e^{i\mathbf{k}\cdot\rho - iE\tau} \\ &= E - H(\mathbf{k}, \mathbf{r}, t) \\ &= E - \xi_{\mathbf{k}} - U(\mathbf{r}, t) \end{aligned} \quad (26)$$

und somit

$$G^{R(A)}(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) = \frac{1}{E - \xi_{\mathbf{k}} - U(\mathbf{r}, t) - \Sigma^{R(A)}(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t)} = \frac{1}{(E - \xi_{\mathbf{k}} - U - \text{Re}\Sigma) \pm i\frac{\Gamma}{2}} \quad (27)$$

wobei $\Sigma^{R(A)} = \text{Re}\Sigma \pm \frac{i}{2}\Gamma$ benutzt wurde. Per Definition wird die spektrale Dichte $A = i(G^R - G^A)$ dann

$$A(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) = \frac{\Gamma(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t)}{\left(E - \xi_{\mathbf{k}} - U(\mathbf{r}, t) - \text{Re}\Sigma(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t)\right)^2 + \left(\frac{\Gamma(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t)}{2}\right)^2} \quad (28)$$

3 | Boltzmann Gleichung mit Störstellenstreuung (12 Punkte)

a) Die Born-Näherung vernachlässigt gekreuzte Diagramme. Die Bedingung dass diese Näherung gültig sei, ist $\ell \gg 1/k_F$ wobei $\ell = v_F\tau$, oder anders geschrieben $\tau^{-1} \ll E_F$, wobei $\tau^{-1} \sim n_i \int \frac{d^3k'}{(2\pi)^3} |V_{\text{imp}}(\mathbf{k}_F - \mathbf{k}')|^2 \delta(E_F - \xi_{\mathbf{k}'})$. Ausserdem müssen die Charakteristischen Frequenzen des angelegten Feldes $1/\omega \gg 1/E_F$ und die charakteristischen Wellenvektoren $1/q \gg 1/k_F$. Zusammen können wir dann schreiben

$$\tau^{-1}, \omega_0 \ll E_F, \quad \ell^{-1}, q \ll k_F \quad (29)$$

b) Wir haben

$$\Sigma^{R(A)}(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) = n_i \int \frac{d^3k'}{(2\pi)^3} |V_{\text{imp}}(\mathbf{k} - \mathbf{k}')|^2 \Sigma^{R(A)}(\mathbf{k}', E, \mathbf{r}, t) \quad (30)$$

und deswegen

$$\Gamma(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) = i(\Sigma^R - \Sigma^A) = n_i \int \frac{d^3k'}{(2\pi)^3} |V_{\text{imp}}(\mathbf{k} - \mathbf{k}')|^2 A(\mathbf{k}', E, \mathbf{r}, t) \quad (31)$$

Ausserdem haben wir mit $G^K = -iAh$

$$\Sigma^K(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) = -in_i \int \frac{d^3k'}{(2\pi)^3} |V_{\text{imp}}(\mathbf{k} - \mathbf{k}')|^2 A(\mathbf{k}', E, \mathbf{r}, t) h(\mathbf{k}', \mathbf{r}, t) \quad (32)$$

Also haben wir auf der rechten Seite der Bewegungsgleichung der Keldysh-Komponente der GF

$$i\Sigma^K A - \Gamma G^K = -A(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) n_i \int \frac{d^3k'}{(2\pi)^3} |V_{\text{imp}}(\mathbf{k} - \mathbf{k}')|^2 A(\mathbf{k}', E, \mathbf{r}, t) \left(h(\mathbf{k}', \mathbf{r}, t) - h(\mathbf{k}, \mathbf{r}, t) \right) \quad (33)$$

Setzen wir $A(\mathbf{k}, E, \mathbf{r}, t) = 2\pi\delta(E - \xi_{\mathbf{k}} - U(\mathbf{r}, t))$ und integrieren die Bewegungsgleichung über E haben wir auf der rechten Seite

$$\tilde{I}[h] = 2\pi n_i \int \frac{d^3k'}{(2\pi)^3} |V_{\text{imp}}(\mathbf{k} - \mathbf{k}')|^2 \delta(\xi_{\mathbf{k}} - \xi_{\mathbf{k}'}) \left(h(\mathbf{k}', \mathbf{r}, t) - h(\mathbf{k}, \mathbf{r}, t) \right) \quad (34)$$

Definieren wir

$$W(\mathbf{k}, \mathbf{k}') = 4\pi n_i |V_{\text{imp}}(\mathbf{k} - \mathbf{k}')|^2 \delta(\xi_{\mathbf{k}} - \xi_{\mathbf{k}'}) = W(\mathbf{k}', \mathbf{k})$$

und Schreiben $h = 1 - 2f$ haben wir

$$\tilde{I}[h] = I[f] = \int \frac{d^3k'}{(2\pi)^3} \left(W(\mathbf{k}, \mathbf{k}') f(\mathbf{k}, \mathbf{r}, t) - W(\mathbf{k}, \mathbf{k}') f(\mathbf{k}', \mathbf{r}, t) \right) \quad (35)$$

Anmerkung: Da $W(\mathbf{k}, \mathbf{k}') = W(\mathbf{k}', \mathbf{k})$ kann das Stoßintegral auch auf die folgende Form gebracht werden (Kurznotation $f_{\mathbf{k}} = f(\mathbf{k}, \mathbf{r}, t)$):

$$I[f] = \int \frac{d^3 k'}{(2\pi)^3} (W_{\mathbf{k}, \mathbf{k}'} f_{\mathbf{k}} (1 - f_{\mathbf{k}'}) - W_{\mathbf{k}', \mathbf{k}} (1 - f_{\mathbf{k}}) f_{\mathbf{k}'}) \quad (36)$$

Diese Form ist eine allgemeinere Form des Stoßintegrals und spiegelt die Physik (Rein-, Rausstreuung) etwas besser als die klassische Form wieder. Der Grund weshalb diese Form hier auf die klassische Form vereinfacht werden kann ist wie gesagt die Eigenschaft $W_{\mathbf{k}, \mathbf{k}'} = W_{\mathbf{k}', \mathbf{k}}$, diese Eigenschaft kommt von der Born-Näherung.

c) Integrieren wir erst die rechte Seite (das Stoßintegral) haben wir

$$\int \frac{d^3 k}{(2\pi)^3} I[f] = \int \frac{d^3 k}{(2\pi)^3} \int \frac{d^3 k'}{(2\pi)^3} W(\mathbf{k}, \mathbf{k}') f(\mathbf{k}, \mathbf{r}, t) - \int \frac{d^3 k}{(2\pi)^3} \int \frac{d^3 k'}{(2\pi)^3} W(\mathbf{k}', \mathbf{k}) f(\mathbf{k}', \mathbf{r}, t) = 0 \quad (37)$$

Dies folgt daraus, dass unter dem Integral die Variablen \mathbf{k} und \mathbf{k}' vertauscht werden können. Integrieren wir nun die linke Seite

$$\partial_t \underbrace{\int \frac{d^3 k}{(2\pi)^3} f(\mathbf{k}, \mathbf{r}, t)}_{\rho(\mathbf{r}, t)} + \underbrace{\int \frac{d^3 k}{(2\pi)^3} \nabla_{\mathbf{k}} \xi_{\mathbf{k}} \cdot \nabla_{\mathbf{r}} f(\mathbf{k}, \mathbf{r}, t)}_{\nabla_{\mathbf{r}} \mathbf{j}(\mathbf{r})} - \nabla_{\mathbf{r}} U(\mathbf{r}, t) \cdot \underbrace{\int \frac{d^3 k}{(2\pi)^3} \nabla_{\mathbf{k}} f(\mathbf{k}, \mathbf{r}, t)}_{f(|\mathbf{k}| \rightarrow \infty) = 0} \quad (38)$$

also $\partial_t \rho + \nabla_{\mathbf{r}} \cdot \mathbf{j} = 0$. Bei dem zweiten Term haben wir benutzt dass (siehe $\xi_{\mathbf{k}} = \mathbf{k}^2/2m - \mu \Rightarrow \nabla_{\mathbf{k}} \xi_{\mathbf{k}} = \mathbf{k}/m = \mathbf{v}_{\mathbf{k}}$)

$$\mathbf{j} = \int \frac{d^3 k}{(2\pi)^3} (\nabla_{\mathbf{k}} \xi_{\mathbf{k}}) f(\mathbf{k}, \mathbf{r}, t) \quad (39)$$